

基本概念

定义 1 (常微分方程). 已知 $F(z_0, z_1, \dots, z_{n+1})$ 为关于 z_0, z_1, \dots, z_{n+1} 的已知函数, 则关于 $y = y(x)$ 的方程

$$F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}, \dots, \frac{d^ny}{dx^n}\right) = 0$$

或

$$F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$$

称为常微分方程 (Ordinary Differential Equation, ODE). 称 x 为自变量, y 为未知函数, 导数实际出现的最高阶数 n 称为常微分方程的阶.

定义 2 (线性). 若 F 关于 z_1, \dots, z_{n+1} 为线性函数, 则方程为线性的, 否则称为非线性的. 非线性方程中, 若 F 关于 z_{n+1} 为线性函数, 则方程为拟线性的.

注. 所有线性方程都是拟线性的, 但不是拟线性的方程都是线性的, 也就是说, 线性是拟线性的一种特殊情形.

定义 3 (自治). 若 $\frac{\partial F}{\partial z_0} \equiv 0$, 则 ODE 是自治的.

注. 自治的方程是不含关于 x 的项的.

例 1. 下面的方程都是常微分方程:

$$\begin{aligned} y'' &= -\frac{1}{y^2}, & y'' &= ky, & y' &= \alpha y, & y' &= x^2 + y^2, \\ \frac{d^2y}{dx^2} &= 1 + y^2, & y'' + yy' &= x, & \frac{d^2\theta}{dt^2} + a^2\theta &= 0. \end{aligned}$$

例 2. 下面的方程都不是常微分方程:

$$y'(x) = y(y(x)), \quad y'(x) = y(x-1), \quad \int_0^x y(t) dt + y(x) = x.$$

对未知函数的个数进行推广, 得到常微分方程组:

$$\mathbf{F}(x, \mathbf{y}, \mathbf{y}', \dots, \mathbf{y}^{(n)}) = \mathbf{0}.$$

其中 $\mathbf{F} = (F_1, F_2, \dots, F_m)$, $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_m)$. 这里 $m \geq 2$, 因为当 $m = 1$ 时就是 ODE 的定义. 例如 $m = 2$ 的情形, 有

$$\begin{cases} F_1(x, y_1, y_2, y'_1, y'_2, \dots, y_1^{(n)}, y_2^{(n)}) = 0 \\ F_2(x, y_1, y_2, y'_1, y'_2, \dots, y_1^{(n)}, y_2^{(n)}) = 0 \end{cases}$$

对自变量的个数进行推广, 得到偏微分方程 (Partial Differential Equation, PDE). 例如

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} + z \frac{\partial f}{\partial z} + f = 0$$

是一阶线性偏微分方程. 其中 x, y 和 z 为自变量, $f = f(x, y, z)$ 为未知函数.

定义 4 (解). 设函数 $y = \varphi(x)$ 在区间 J 上连续, 且有直到 n 阶的导数. 如果把 $y = \varphi(x)$ 及其相应的各阶导数代入 $F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$, 得到关于 x 的恒等式, 即

$$F(x, \varphi(x), \varphi(x)', \dots, \varphi(x)^{(n)}) = 0$$

对一切 x 都成立, 则称 $y = \varphi(x)$ 为微分方程在 J 上的一个解.

例 3.

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + a^2\theta = 0.$$

解. 对任意的常数 C_1, C_2 ,

$$\theta = C_1 \sin at + C_2 \cos at$$

是 $(-\infty, +\infty)$ 上的一个解.

微分方程的解可以包含一个或几个任意常数 (与方程的阶数有关), 而有的解不包含任意常数. 为了确切表达任意常数的个数, 我们定义通解和特解的概念.

定义 5 (通解与特解). 设 n 阶微分方程 $F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$ 的解

$$y = \varphi(x, C_1, C_2, \dots, C_n)$$

包含 n 个独立的任意常数 C_1, C_2, \dots, C_n , 则称它为通解. 如果方程的解不包含任意常数, 则称它为特解.

注. 当任意常数一旦确定之后, 通解也就变成了特解.

注. 这里所说的 n 个任意常数 C_1, C_2, \dots, C_n 是独立的, 其含义是 Jacobi 行列式不为 0.

定解问题: 我们简单介绍 Cauchy 初值条件以及边值条件.

定义 6 (Cauchy 初值条件). 对于函数 y , 如果它满足:

1. 它是微分方程 $F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$ 的解;
2. 它在同一点 x_0 处满足初始条件, 取给定的值, 即

$$y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}.$$

则称 y 满足 Cauchy 初值条件.

定义 7 (边值条件). 边值条件是在求解微分方程时使用的一类条件, 它们指定了方程解在定义域边界上的行为.

在常微分方程情况下, 边值条件通常涉及以下两种类型:

1. Dirichlet 条件: 直接指定了未知函数在边界上的值. 例如对于区间上的二阶 ODE, Dirichlet 条件形如

$$y(a) = \alpha, \quad y(b) = \beta,$$

这里 α, β 是给定的常数.

2. Neumann 条件: 指定了未知函数在边界上的导数值. 例如对于区间上的二阶 ODE, Neumann 条件形如

$$y'(a) = \gamma, \quad y'(b) = \delta,$$

这里 γ, δ 也是给定的常数.

除此以外, 还有其他类型的边值条件, 如混合边值条件 (同时包含函数值和导数值的条件) 和周期性边值条件 (对于周期函数).

定义 8 (积分曲线). 考虑一阶微分方程

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y),$$

其中 $f(x, y)$ 是平面区域 G 内的连续函数. 假设

$$y = \varphi(x) \quad (x \in I)$$

是方程的解, (其中 I 是解的存在区间), 则 $y = \varphi(x)$ 在 Oxy 平面上是一条光滑的曲线 Γ , 称它为微分方程的积分曲线或解曲线.

由于 $y = \varphi(x)$, 我们可以将微分方程改写为

$$\varphi'(x) = f(x, y),$$

亦即 Γ 在其上任一点 $P_0(x_0, y_0)$ 的切线斜率为 $f(x_0, y_0)$, 则切线方程为

$$y = y_0 + f(x_0, y_0)(x - x_0),$$

即使我们并不知道积分曲线 $\Gamma : y = \varphi(x)$ 是什么.

这样, 在区域 G 内的每一点 $P(x, y)$, 我们可以做一个以 $f(P)$ 为斜率的短小的直线段 $l(P)$, 来标明积分曲线 (如果存在) 在该点的切线方向. 称 $l(P)$ 为微分方程在 P 点的线素, 称区域 G 联同上述全体线素为微分方程的线素场或方向场.

由此可见, 微分方程的任何积分曲线 Γ 与它的线素场是吻合的, 即积分曲线所到之处与线素均相切. 反之, 如果一条连续可微的曲线 Λ 与微分方程的线素场吻合, 则 Λ 是微分方程的一条积分曲线.

在构造方程 $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$ 的线素场时, 通常利用由关系式 $f(x, y) = k$ 确定的曲线 L_k , 称它为线素场的等斜线. 显然, 等斜线上各点线素的斜率都等于 k , 因此, 等斜线简化了线素场逐点构造的方法.

这里需指出, 一阶微分方程 $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$ 在许多情况下取如下形式:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{P(x, y)}{Q(x, y)},$$

其中, $P(x, y)$ 和 $Q(x, y)$ 是区域 G 内的连续函数.

当 $Q(x_0, y_0) \neq 0$ 时, 方程的右端函数 $\frac{P(x, y)}{Q(x, y)}$ 在 (x_0, y_0) 点的近旁是连续的. 因此, 方程的线素场在 (x_0, y_0) 点附近是完全确定的. 然而, 如果 $Q(x_0, y_0) = 0$, 那么线素场在 (x_0, y_0) 点就失去意义.

但是, 只要 $P(x_0, y_0) \neq 0$, 我们就可以把方程改写为

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{Q(x, y)}{P(x, y)},$$

这里需要把 $x = x(y)$ 看作未知函数. 此时, 微分方程的右端函数 $\frac{Q(x, y)}{P(x, y)}$ 在 (x_0, y_0) 点近旁是连续的. 因此它在那里的线素场也是确定的.

这样, 当 $P(x_0, y_0)$ 和 $Q(x_0, y_0)$ 不同时为零时, 我们可以在 (x_0, y_0) 近旁考虑上述两个微分方程, 虽然它们的未知函数略有不同. 此时, 我们可以把它们统一写成下面的对称形式:

$$P(x, y) dx + Q(x, y) dy = 0.$$

只是当 $P(x_0, y_0) = Q(x_0, y_0) = 0$ 时, 上述的三个微分方程在 (x_0, y_0) 点都是不定式, 因此线素场在 (x_0, y_0) 点没有意义. 我们称这样的点为相应微分方程的奇异点.

虽然在奇异点微分方程是不定式, 但是在积分曲线族的分布中奇异点是关键性的点. 之后我们引入动力系统的概念, 这里的奇异点将称为相应动力系统的奇点.